

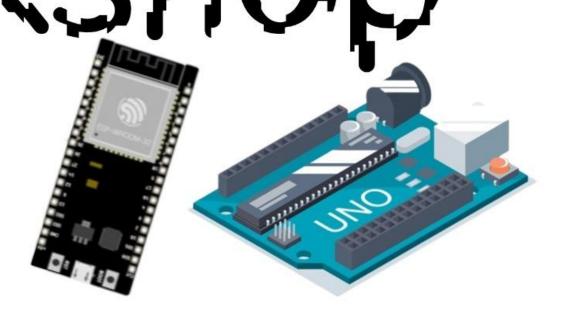




Eletrônica





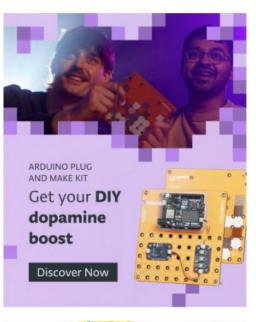


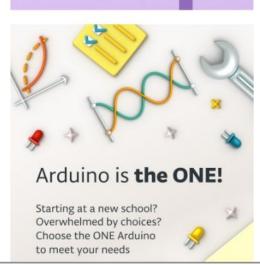






CLOUD













Downloads



Arduino IDE 2.3.2

A nova versão principal do Arduino IDE é mais rápida e ainda mais poderosa! Além de um editor mais moderno e uma interface mais responsiva, ele possui preenchimento automático, navegação de código e até mesmo um depurador ao vivo.

Para obter mais detalhes, consulte a documentação do Arduino IDE 2.0.

As compilações noturnas com as correções de bugs mais recentes estão disponíveis na seção abaixo.

CÓDIGO-FONTE

O Arduino IDE 2.0 é de código aberto e seu código-fonte está hospedado no **GitHub**.

OPÇÕES DE DOWNLOAD

Windows Win 10 e mais recente, 64 bits

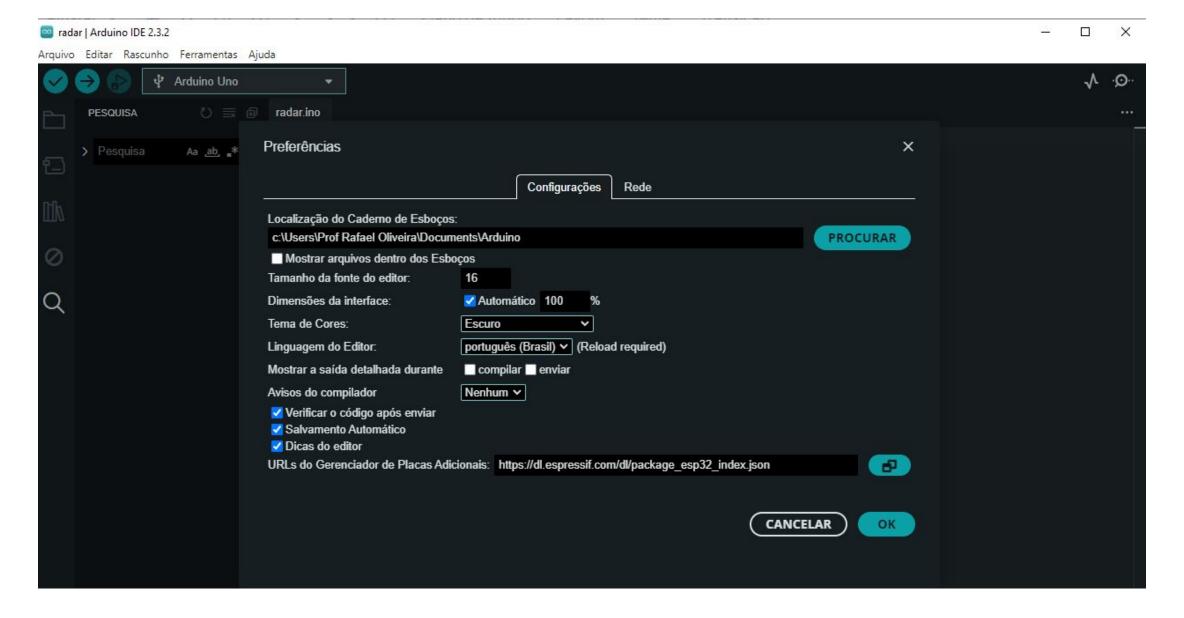
Windows Instalador MSI Windows Arquivo ZIP

Linux Applmage 64 bits (X86-64)
Linux Arquivo ZIP de 64 bits (X86-64)

macOS Intel, 10.15: "Catalina" ou mais recente, 64 bits
macOS Apple Silicon, 11: "Big Sur" ou mais recente, 64 bits

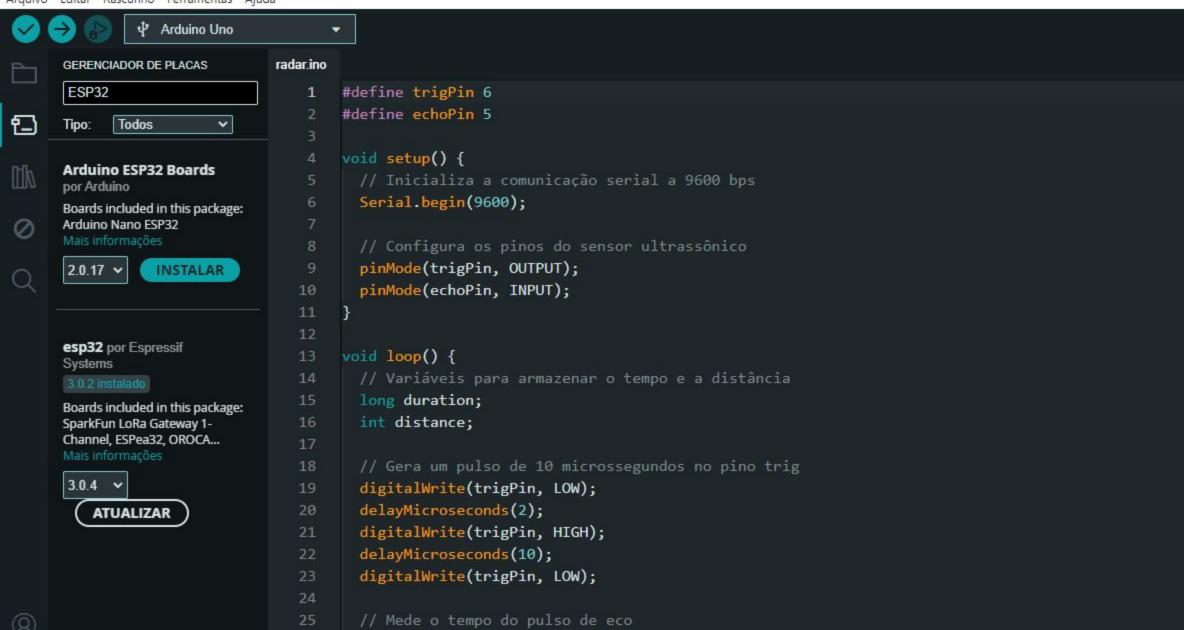
Notas de versão

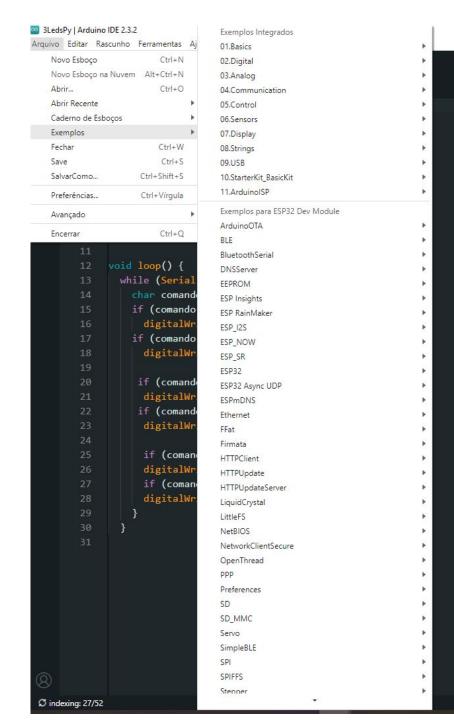




Instalando o ESP32

Arquivo Editar Rascunho Ferramentas Ajuda





Teste seu ESP32 com algum exemplo

Caso necessite, baixe o drive

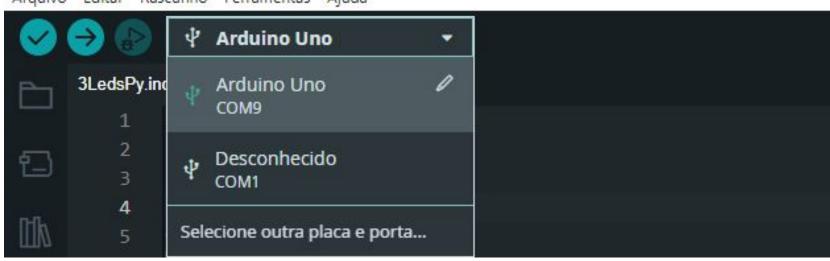
Link1 Link2

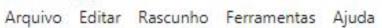






Arquivo Editar Rascunho Ferramentas Ajuda

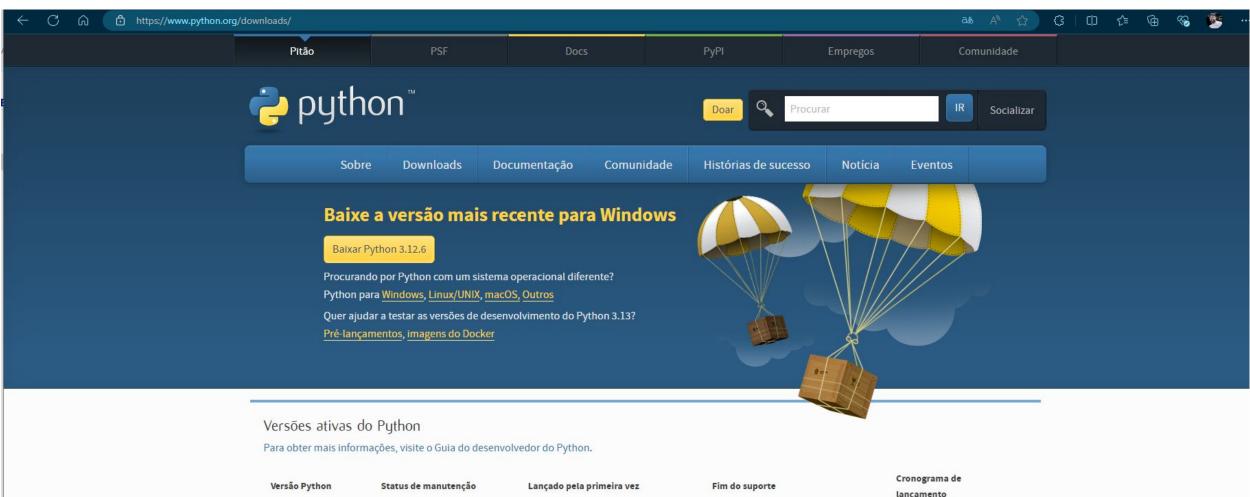




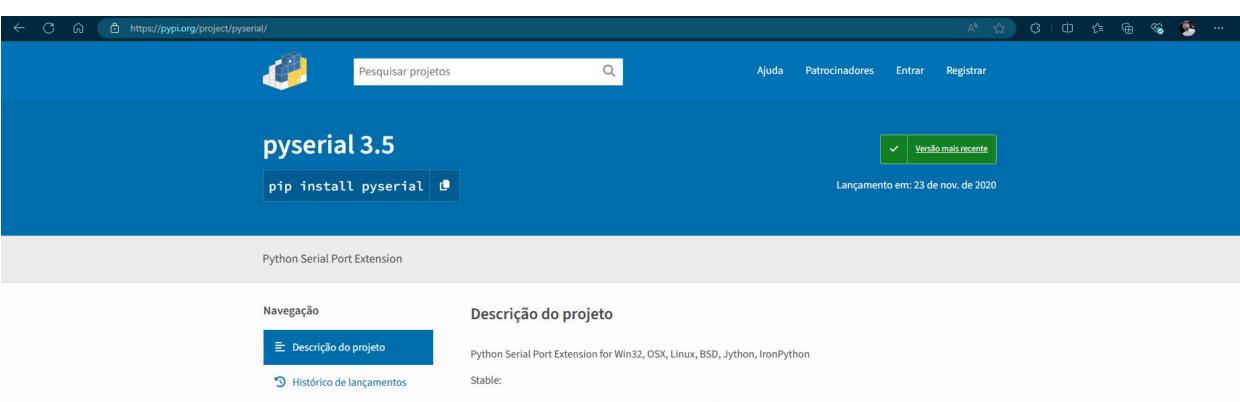








	Versão Python	Status de manutenção	Lançado pela primeira vez	Fim do suporte	Cronograma de lançamento
->	3.13	Pré-lançamento	2024-10-01 (planejado)	2029-10	PEP 719
	3.12	Correção de bugs	2023-10-02	2028-10	PEP 693
	3.11	segurança	2022-10-24	2027-10	PEP 664
	3.10	segurança	2021-10-04	2026-10	PEP 619
	3.9	segurança	2020-10-05	2025-10	PEP 596
	3.8	segurança	2019-10-14	2024-10	PEP 569





▲ Baixar arquivos

These details have been verified by PyPI

Mantenedores



cliechti

Unverified details

These details have not been verified by PyPI

Links do projeto

- Documentation: http://pythonhosted.org/pyserial/
- Download Page: https://pypi.python.org/pypi/pyserial

Latest:

- Documentation: http://pyserial.readthedocs.io/en/latest/
- Project Homepage: https://github.com/pyserial/pyserial





Prompt de Comando

Microsoft Windows [versão 10.0.19045.4780]

(c) Microsoft Corporation. Todos os direitos reservados.

C:\Users\Prof Rafael Oliveira>pip install requests

Requirement already satisfied: requests in c:\users\prof rafael oliveira\appdata\local\programs\python\python311\lib\sit e-packages (2.31.0)

Requirement already satisfied: charset-normalizer<4,>=2 in c:\users\prof rafael oliveira\appdata\local\programs\python\p ython311\lib\site-packages (from requests) (3.1.0)

Requirement already satisfied: idna<4,>=2.5 in c:\users\prof rafael oliveira\appdata\local\programs\python\python311\lib \site-packages (from requests) (3.4)

Requirement already satisfied: urllib3<3,>=1.21.1 in c:\users\prof rafael oliveira\appdata\local\programs\python\python3 11\lib\site-packages (from requests) (2.0.1)

Requirement already satisfied: certifi>=2017.4.17 in c:\users\prof rafael oliveira\appdata\local\programs\python\python3 11\lib\site-packages (from requests) (2023.5.7)

[notice] A new release of pip is available: 24.0 -> 24.2

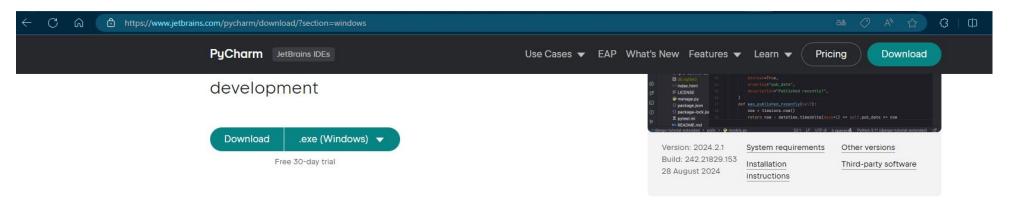
[notice] To update, run: python.exe -m pip install --upgrade pip

C:\Users\Prof Rafael Oliveira>

















Testando a Comunicação Serial



Introdução à comunicação serial

A comunicação serial é uma maneira de enviar e receber dados entre dispositivos eletrônicos, como o Arduino e o Python, utilizando um cabo serial ou uma conexão sem fio, como Bluetooth ou Wi-Fi. No caso da comunicação serial entre o Arduino e o Python, utilizaremos o cabo USB que acompanha seu Arduino.

A comunicação serial é realizada através de um protocolo, que é um conjunto de regras e procedimentos que definem a forma como os dados são transmitidos e recebidos. O protocolo de comunicação serial utilizado pelo Arduino é chamado de "Serial", e é implementado na biblioteca "Serial.h". No Python, é possível usar a biblioteca "pyserial" para realizar a comunicação serial com o Arduino.

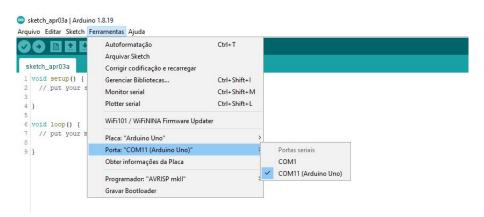




Para iniciar a comunicação serial entre o Arduino e o Python, é necessário definir a taxa de transmissão (baud rate), que é a velocidade em bits por segundo (bps) em que os dados serão enviados. Essa taxa de transmissão deve ser a mesma nos dois dispositivos para que a comunicação seja bem-sucedida.

A partir daí, é possível enviar dados do Arduino para o Python e vice-versa. No Arduino, para enviar dados pela comunicação serial, é utilizado o comando "Serial.print()" ou "Serial.write()", que envia dados como texto ou bytes. No Python, para receber dados do Arduino, é utilizado o método "serial.readline()" para ler uma linha de dados recebidos.

Apenas com o Arduino conectado e confirmado a porta em que ele está configurado, como na imagem abaixo, Vamos rodar um código no Python para confirmar a conexão.









Testando a Comunicação Serial



import serial

Definindo a porta serial do Arduino e a taxa de transmissão porta_serial = 'COM11' (Trocar COM Pela porta que aparece na sua IDE do Arduino) taxa_transmissao = 9600

Criando um objeto da classe Serial para se comunicar com o Arduino arduino = serial.Serial(porta_serial, taxa_transmissao, timeout=1)

Esperando a conexão do Arduino arduino.readline()

Imprimindo a mensagem de conexão print("Arduino Conectado na Porta " + porta_serial)

Fechando a conexão com o Arduino arduino.close()





Obrigado!!

Prof. Rafael Oliveira

Eixo de Informação e Comunicação

CETEC Capacitações

Centro Paula Souza

Contato:



rafael.soliveira@etec.sp.gov.br



Robótica Paula Souza (cpscetec.com.br)



YouTube (Professor Rafael Oliveira Arduino)



@prof.tiorafa)







